

Vecteurs colinéaires

1. Remarque	p2	4. Propriétés	p3
2. Définition	p2	5. Théorème	p3
3. Remarque	p2	6. Définition	p4

1. Remarque

- ✓ Si les points A;B;C sont alignés et si $A \neq B$ alors il existe un réel λ tel que

$$\vec{AC} = \lambda \vec{AB}$$

- ✓ Si $C \in [AB)$ alors $\lambda = \frac{AC}{AB}$

Exemple (On place les points A;B;C sur une droite graduée)



$$\lambda = \frac{AC}{AB} = \frac{7}{3}$$

$$\vec{AC} = \frac{7}{3} \vec{AB}$$

- ✓ Si $C \in (AB)$ et $C \notin [AB)$ alors $\lambda = -\frac{AC}{AB}$

Exemple



$$\lambda = -\frac{AC}{AB} = -\frac{2}{3}$$

$$\vec{AC} = -\frac{2}{3} \vec{AB}$$

- ✓ Si $C = A$ alors $\vec{AC} = \vec{0}$ et $\lambda = 0$ $\vec{AC} = 0 \vec{AB}$

2. Définition

On dit que deux vecteurs non nuls \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires lorsqu'il existe un réel λ tel que :

$$\vec{v} = \lambda \vec{u}$$

3. Remarque

- ✓ Le vecteur nul est colinéaire à tout vecteur.
- ✓ $\mathfrak{R} = (O; \vec{i}; \vec{j})$ est un repère du plan. Si \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires et si $\vec{u} = \vec{OM}$ et $\vec{v} = \vec{ON}$ alors les points O, M et N sont alignés.

4. Propriétés

✓ Si \vec{AB} et \vec{CD} sont colinéaires et non nuls alors
 $(AB) \parallel (CD)$

Preuve :

Il existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que $\vec{CD} = \lambda \vec{AB}$

$\vec{AB} = \vec{u} = \vec{OM}$ (ABMO est un parallélogramme)

Donc $(AB) \parallel (OM)$

$\vec{CD} = \vec{v} = \vec{ON}$ (CDNO est un parallélogramme)

Donc $(CD) \parallel (ON)$

Les vecteurs \vec{OM} et \vec{ON} sont colinéaires donc O, M, N sont alignés et $(OM) = (ON)$

Conclusion : $(AB) \parallel (CD)$

✓ Si $(AB) \parallel (CD)$ alors
 \vec{AB} et \vec{CD} sont colinéaires.

Preuve :

$\vec{AB} = \vec{OM}$ et $\vec{CD} = \vec{ON}$ donc $(OM) \parallel (ON)$

et les points O, M, N sont alignés

et Il existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que $\vec{ON} = \lambda \vec{OM}$

soit $\vec{AC} = \lambda \vec{AB}$ et les vecteurs \vec{AB} et \vec{AC} sont colinéaires.

✓ Les points A, B, C sont alignés si et seulement si
 les vecteurs \vec{AB} et \vec{AC} sont colinéaires

Preuve :

- Si A = B ou A = C alors le résultat est immédiat.
- Si A ≠ B et A ≠ C
 - Si A, B, C sont alignés alors \vec{AB} et \vec{AC} sont colinéaires.
 - Si \vec{AB} et \vec{AC} sont colinéaires, alors A, B, C sont alignés. (Cas $(AB) \parallel (AC)$)

5. Théorème

$\mathcal{R} = (O; \vec{i}; \vec{j})$ est un repère du plan.

Deux vecteurs $\vec{u}(x; y)$ et $\vec{u}'(x'; y')$ sont colinéaires si et seulement si :

$$xy' - x'y = 0$$

Preuve

. Si \vec{u} est le vecteur nul alors $x=y=0$ et les deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires et on a :

$$xy' - x'y = 0 \times x - y \times 0 = 0 .$$

. Si \vec{u} n'est pas le vecteur nul et si $x=0$ (donc $y \neq 0$) alors $xy' - x'y = 0 \Leftrightarrow 0 \times y' - x'y = 0$
 $\Leftrightarrow x'y = 0 \Leftrightarrow x' = 0$ et les vecteurs $\vec{u}(0; y)$ et $\vec{v}(0; y')$ sont colinéaires.

. Si \vec{u} n'est pas le vecteur nul et si $x \neq 0$ alors $xy' - x'y = 0 \Leftrightarrow y' = \frac{x'}{x} y$.

On pose $\frac{x'}{x} = \lambda$ donc $x' = \lambda x$ et $y' = \lambda y$ on obtient $\vec{v} = \lambda \vec{u}$ et les vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires.

. Réciproquement :

Si $\vec{v} = \lambda \vec{u}$ alors $x' = \lambda x$ et $y' = \lambda y$ et $xy' - x'y = x \lambda y - \lambda xy = 0$

6. Définition

On considère le repère $\mathcal{R} = (O; \vec{i}; \vec{j})$.

$$\vec{u}(x; y) \quad \vec{v}(x'; y')$$

On nomme déterminant du couple de vecteurs $(\vec{u}; \vec{v})$ le nombre réels :

$$\det(\vec{u}; \vec{v}) = \begin{vmatrix} x & x' \\ y & y' \end{vmatrix} = xy' - x'y$$

Conséquence

Les vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires si et seulement si $\det(\vec{u}; \vec{v}) = 0$.

Exemple

$$\vec{u}(3; 7) \quad \vec{v}(11; a)$$

Déterminer la valeur de a pour laquelle les vecteurs \vec{u} et \vec{v} soient colinéaires.

$$\det(\vec{u}; \vec{v}) = \begin{vmatrix} 3 & 11 \\ 7 & a \end{vmatrix} = 3a - 7 \times 11 = 0 \Leftrightarrow 3a = 77 \Leftrightarrow a = \frac{77}{3} .$$