

Exercice 2

4 points

L'espace est muni d'un repère orthonormé $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$.

On considère deux droites d_1 et d_2 définies par les représentations paramétriques.

$$d_1: \begin{cases} x=2+t \\ y=3-t \\ z=t \end{cases} \quad t \text{ décrit } \mathbb{R} \qquad d_2: \begin{cases} x=-5+2t' \\ y=-1+t' \\ z=5 \end{cases} \quad t' \text{ décrit } \mathbb{R}$$

On admet que les droites d_1 et d_2 sont non coplanaires.

Le but de cet exercice est de déterminer, si elle existe, une troisième droite Δ qui soit à la fois sécante avec les deux droites d_1 et d_2 et orthogonale de ces droites.

1. Vérifier que le point $A(2;3;0)$ appartient à la droite d_1 .
2. Donner un vecteur directeur \vec{u}_1 de la droite d_1 et vecteur directeur \vec{u}_2 de la droite d_2 .
Les droites d_1 et d_2 sont-elles parallèles ?
3. Vérifier que le vecteur $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -3 \end{pmatrix}$ est orthogonal aux vecteurs \vec{u}_1 et \vec{u}_2 .
4. Soit P le plan passant par le point A, et dirigé par les vecteurs \vec{u}_1 et \vec{v} .
On étudie dans cette question l'intersection de la droite d_2 et du plan P.
 - 4.a. Montrer qu'une équation cartésienne du plan P est : $5x+4y-z-22=0$
 - 4.b. Montrer que la droite d_2 coupe le plan P au point $B(3;3;5)$.
5. On considère maintenant la droite Δ dirigée par le vecteur $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -3 \end{pmatrix}$ et passant par le point $B(3;3;5)$.
 - 5.a. Donner une représentation paramétrique de cette droite Δ .
 - 5.b. Les droites d_1 et Δ sont-elles sécantes? Justifier la réponse.
 - 5.c. Expliquer pourquoi la droite Δ répond au problème posé.

CORRECTION

1.
$$\begin{cases} 2=2+t \\ 3=3-t \\ 0=t \end{cases} \Leftrightarrow \{t=0 \text{ donc le point } A(2;3;0) \text{ appartient à la droite } d_1.$$

2. $\vec{u}_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ est un vecteur directeur de d_1 $\vec{u}_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ est un vecteur directeur de d_2 .

Les vecteurs \vec{u}_1 et \vec{u}_2 ne sont pas colinéaires donc les droites d_1 et d_2 ne sont pas parallèles.

Remarque :

On admet que les droites d_1 et d_2 ne sont pas coplanaires donc elles ne sont pas parallèles.

3. $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -3 \end{pmatrix}$ $\vec{u}_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ $\vec{u}_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

$\vec{v} \cdot \vec{u}_1 = 1 \times 1 + (-2) \times (-1) + (-3) \times 1 = 1 + 2 - 3 = 0$
 $\vec{v} \cdot \vec{u}_2 = 1 \times 2 + (-2) \times 1 + (-3) \times 0 = 2 - 2 + 0 = 0$
 donc \vec{v} est orthogonal aux vecteurs \vec{u}_1 et \vec{u}_2 .

4.a. On détermine un vecteur $\vec{w} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ non nul orthogonal à \vec{u}_1 et \vec{v} .

$\vec{w} \cdot \vec{u}_1 = a - b + c = 0$

$\vec{w} \cdot \vec{v} = a - 2b - 3c = 0$

$$\begin{cases} a - b + c = 0 \\ a - 2b - 3c = 0 \end{cases} \text{ on obtient } -b - 4c = 0 \text{ soit } b = -4c$$

Si on choisit $c=1$ (\vec{w} est un vecteur non nul) alors $b=-4$ et $a=-5$ donc $\vec{w} \begin{pmatrix} -5 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$

Le point $M(x; y; z)$ appartient au plan P si et seulement si $\vec{AM} \cdot \vec{w} = 0$.

$$\vec{AM} \begin{pmatrix} x-2 \\ y-3 \\ z-0 \end{pmatrix} \quad \vec{w} \begin{pmatrix} -5 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$\vec{AM} \cdot \vec{w} = (x-2) \times (-5) + (y-3) \times (-4) + (z-0) \times 1 = -5x - 4y + z + 10 + 12 = -5x - 4y + z + 22$

P : $-5x - 4y + z + 22 = 0$ soit **P : $5x + 4y - z - 22 = 0$**

4.b. Pour déterminer les coordonnées du point d'intersection de P et d_2 , on résout le système :

$$\begin{cases} 5x + 4y - z - 22 = 0 \\ x = -5 + 2t' \\ y = -1 + t' \\ z = 5 \end{cases} \text{ on obtient :}$$

$5(-5 + 2t') + 4(-1 + t') - 5 - 22 = 0 \Leftrightarrow 10t' + 4t' - 25 - 4 - 5 - 22 = 0 \Leftrightarrow 14t' = 56$

$\Leftrightarrow t' = \frac{56}{14} = 4$

$$\begin{cases} x = -5 - 2 \times 4 = 3 \\ y = -1 + 4 = 3 \\ z = 5 \end{cases} \quad \mathbf{B(3;3;5)}$$

5.a. Δ est la droite passant par $B(3;3;5)$ et de vecteur directeur $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -3 \end{pmatrix}$, $\Delta : \begin{cases} x = 3 + \lambda \\ y = 3 - 2\lambda \\ z = 5 - 3\lambda \end{cases}$ λ décrit \mathbb{R} .

5.b. La droite Δ est contenue dans le plan P car B est un point de P et \vec{v} est un des deux vecteurs qui dirigent le plan P.

\vec{u}_1 et \vec{v} sont orthogonaux donc d_1 et Δ sont orthogonales.

Deux droites orthogonales contenues dans un même plan sont perpendiculaires donc sécantes.

Remarque

On peut calculer les coordonnées du point C d'intersection de d_1 et Δ , pour cela on résout le système :

$$\begin{cases} 2+t=3+\lambda \\ 3-t=3-2\lambda \\ t=5-3\lambda \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} t-\lambda=1 \\ t-2\lambda=0 \\ t+3\lambda=5 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda=1 \\ t=2 \end{cases} \text{ on obtient } \begin{cases} x=4 \\ y=1 \\ z=2 \end{cases} \quad C(4;1;2)$$

5.c. Δ et d_2 sont orthogonales et passent par B, elles sont perpendiculaires (donc sécantes en B).

Conclusion

Δ est la perpendiculaire commune à d_1 et d_2 .