

Exercice 3
5 points

L'espace est rapporté à un repère orthonormé $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$.

On considère les points suivants :

$A(1;3;0)$, $B(-1;4;5)$, $C(0;1;0)$ et $D(-2;2;1)$.

1. Montrer que les points A, B et C déterminent un plan.

2. Montrer que le triangle ABC est rectangle en A .

3. Soit Δ la droite passant par le point D et de vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

3.a. Démontrer que la droite Δ est orthogonale au plan (ABC) .

3.b. Justifier que le plan (ABC) admet pour équation cartésienne :

$$2x - y + z + 1 = 0$$

3.c. Déterminer une représentation paramétrique de la droite Δ .

4. On appelle H le point de coordonnées $\left(-\frac{2}{3}; \frac{4}{3}; \frac{5}{3}\right)$.

Vérifier que H est le projeté orthogonal du point D sur le plan (ABC) .

5. On rappelle que le volume d'un tétraèdre est donné par $V = \frac{1}{3} B \times h$, où

B est l'aire d'une base du tétraèdre et h la hauteur relative à cette base.

5.a. Montrer que $DH = \frac{2\sqrt{6}}{3}$.

5.b. En déduire le volume du tétraèdre $ABCD$.

5.c. On considère la droite d de représentation paramétrique :

$$\begin{cases} x = 1 - 2k \\ y = -3k \text{ où } k \text{ décrit } \mathbb{R} \\ z = 1 + k \end{cases}$$

La droite d et le plan (ABC) sont-ils sécants ou parallèles ?

CORRECTION

1. A(1;3;0) B(-1;4;5) C(0;1;0)

$\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 5 \end{pmatrix}$ $\overrightarrow{AC} \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$ il n'existe pas de réel λ tel que $\overrightarrow{AB} = \lambda \overrightarrow{AC}$ donc les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} ne sont pas colinéaires et les points A, B et C déterminent un plan.

2. $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = -2 \times (-1) + 1 \times (-2) + 5 \times 0 = 2 - 2 + 0 = 0$

Les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} sont orthogonaux et le triangle ABC est rectangle en A.

3. Δ est la droite passant par D(-2;2;1) et de vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

3.a. La droite Δ est orthogonale au plan (ABC) si et seulement si \vec{u} est orthogonal à deux vecteurs non colinéaires du plan (ABC) par exemple \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} .

$$\overrightarrow{AB} \cdot \vec{u} = (-2) \times 2 + 1 \times (-1) + 5 \times 1 = -4 - 1 + 5 = 0$$

$$\overrightarrow{AC} \cdot \vec{u} = (-1) \times 2 + (-2) \times (-1) + 0 \times 1 = -2 + 2 + 0 = 0$$

donc Δ est orthogonale au plan (ABC).

3.b. (ABC) est le plan passant par A et de vecteur normal \vec{u} .

$$A(1;3;0) \quad M(x;y;z) \quad \overrightarrow{AM} \begin{pmatrix} x-1 \\ y-3 \\ z-0 \end{pmatrix} \quad \vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$M \in (ABC) \Leftrightarrow \overrightarrow{AM} \cdot \vec{u} = 0 \Leftrightarrow (x-1) \times 2 + (y-3) \times (-1) + z \times 1 = 0 \Leftrightarrow 2x - 2 - y + 3 + z = 0$$

$$\Leftrightarrow 2x - y + z + 1 = 0$$

3.c. D(-2;2;1) M(x;y;z) $\overrightarrow{DM} \begin{pmatrix} x+2 \\ y-2 \\ z-1 \end{pmatrix}$ $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$M \in \Delta \text{ si et seulement si il existe } t \in \mathbb{R} \text{ tel que } \overrightarrow{DM} = t \vec{u} \Leftrightarrow \begin{cases} x+2=2t \\ y-2=-t \\ z-1=t \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x=2t-2 \\ y=-t+2 \\ z=t+1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x=2t+2 \\ y=-t+2 \\ z=t+1 \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}$$

4. Le projeté orthogonal de D sur le plan (ABC) est le point d'intersection de Δ et (ABC).

On résout le système :

$$\begin{cases} 2x - y + z + 1 = 0 \\ x = 2t - 2 \\ y = -t + 2 \\ z = t + 1 \end{cases} \quad \text{on obtient : } 2 \times (2t-2) - (-t+2) + t+1 + 1 = 0 \Leftrightarrow 4t - 4 + t - 2 + t + 2 = 0$$

$$\Leftrightarrow 6t - 4 = 0 \Leftrightarrow t = \frac{4}{6} = \frac{2}{3}$$

$$x = 2 \times \frac{2}{3} - 2 = -\frac{2}{3} \quad y = -\frac{2}{3} + 2 = \frac{4}{3} \quad z = \frac{2}{3} + 1 = \frac{5}{3}$$

donc $H\left(-\frac{2}{3}; \frac{4}{3}; \frac{5}{3}\right)$ est le projeté orthogonal de D sur le plan (ABC).

5.a. $DH^2 = \left(-\frac{2}{3} + 2\right)^2 + \left(\frac{4}{3} - 2\right)^2 + \left(\frac{5}{3} - 1\right)^2 = \frac{16}{9} + \frac{4}{9} + \frac{4}{9} = \frac{24}{9}$

$$DH = \sqrt{\frac{24}{9}} = \frac{2\sqrt{6}}{3}$$

5.b. On choisit comme base du tétraèdre ABCD le triangle ABC et DH est la hauteur relative à cette base.

L'aire (en unité d'aire) du triangle ABC rectangle en A est $\frac{1}{2} AB \times AC$.

$$AB^2 = (-2)^2 + 1^2 + 5^2 = 4 + 1 + 25 = 30 \quad AB = \sqrt{30}$$

$$AC^2 = (-1)^2 + (-2)^2 + 0^2 = 1 + 4 + 0 = 5 \quad AC = \sqrt{5}$$

$$\frac{1}{2} AB \times AC = \frac{1}{2} \times \sqrt{30} \times \sqrt{5} = \frac{1}{2} \sqrt{150} = \frac{1}{2} \times 5\sqrt{6} = \frac{5\sqrt{6}}{2}$$

Le volume V (en unité de volume) du tétraèdre $ABCD$ est égal à :

$$V = \frac{1}{3} \times \frac{5\sqrt{6}}{2} \times \frac{2\sqrt{6}}{3} = \frac{10 \times 6}{18} = \frac{10}{3}$$

6. d est la droite passant par $E(1;0;1)$ et de vecteur directeur $\vec{v} \begin{pmatrix} -2 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix}$.

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = 2 \times (-2) + (-1) \times (-3) = 1 \times 1 = -4 + 3 + 1 = 0$$

donc la droite d est parallèle au plan (ABC) .

Le point E n'appartient pas au plan (ABC) car $2 \times (1) - 0 + 1 + 1 = 2 + 1 + 1 = 4 \neq 0$.

La droite d est strictement parallèle au plan (ABC) .

Remarque :

On peut aussi déterminer l'intersection de (ABC) et d . On obtient alors l'ensemble vide.